

Aufgabe 1:

a) Zeigen Sie, dass $\mathcal{V} = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} \right)$ und $\mathcal{W} = \left(\begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix} \right)$ \mathbb{Q} -Basen von \mathbb{Q}^2 sind.

b) Bestimmen Sie die Koordinaten des Vektors $v = 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ bzgl. der Basis \mathcal{W} .

Beweis:

Wegen $\dim(\mathbb{Q}^2) = 2$ genügt es für a) zu zeigen, dass jeweils $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}$ linear unabhängig sind. Dies folgt aber aus

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} = 5 \neq 0 \quad \text{und} \quad \det \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} = 16 \neq 0.$$

Also sind \mathcal{V} und \mathcal{W} Basen von \mathbb{Q}^2 .

Um b) zu zeigen, löse ich folgendes Gleichungssystem:

$$v = \lambda_1 \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix} \quad \text{mit } \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{Q}.$$

Mit $v = 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 \\ 3 \end{pmatrix}$ ergibt sich also

$$\left(\begin{array}{cc|c} 4 & -2 & 7 \\ 2 & 3 & 3 \end{array} \right) \longrightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 2 & 3 & 3 \\ 4 & -2 & 7 \end{array} \right) \longrightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 2 & 3 & 3 \\ 0 & -8 & 1 \end{array} \right)$$

Damit ist $\lambda_2 = -\frac{1}{8}$ und $\lambda_1 = \frac{3}{2} - \frac{3}{2}\lambda_2 = \frac{27}{16}$.

Es gilt also

$$v = \frac{27}{16} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix} - \frac{1}{8} \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

□

Aufgabe 2:

Gegeben sei $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ mit $f((1, 0, 1)) = (0, b, 1)$, $f((0, 1, 1)) = (a, 2b, 0)$, $f((1, 1, 0)) = (3, 0, 2c)$ und $f((3, 2, 1)) = (a + 1, 4, 3c)$.

a) Für welche $a, b, c \in \mathbb{R}$ ist f \mathbb{R} -linear?

Eine lineare Abb. wird eindeutig definiert durch die Bilder einer Basis des Ausgangsraumes. Hat man nur Bilder von linear unabhängigen Vektoren, so kann man f vollständig definieren, in dem man diese Vektoren zu einer Basis ergänzt und Bilder für die ergänzenden Vektoren definiert.

Hier: $v_1 = (1, 0, 1)$, $v_2 = (0, 1, 1)$, $v_3 = (1, 1, 0)$ sind linear unabhängig:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \longrightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right) \longrightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

Also bilden die Vektoren eine Basis des \mathbb{R}^3 . Durch ihre Bilder ist f eindeutig bestimmt.

Weiter ist $v_4 = (3, 2, 1)$ aus v_1, v_2, v_3 linear kombinierbar. Diese Linearkombination muss für die Bilder auch unter f erhalten bleiben, damit f linear ist.

Es gilt:

$$(3, 2, 1) = 1 \cdot (1, 0, 1) + 2 \cdot (1, 1, 0).$$

Daher muss auch gelten:

$$\begin{aligned} f((3, 2, 1)) &= f((1, 0, 1)) + 2 \cdot f((1, 1, 0)) \\ \implies (a + 1, 4, 3c) &= (0, b, 1) + 2 \cdot (3, 0, 2c). \end{aligned}$$

Aus den einzelnen Komponenten erhält man folgendes LGS:

$$\begin{aligned} a + 1 &= 6 \\ 4 &= b \\ 3c &= 1 + 4c \end{aligned}$$

$\implies a = 5$, $b = 4$, $c = -1$. Diese Wahl ist notwendig, damit f linear ist.

b) Zur Eindeutigkeit von f braucht man zwei Argumente:

1. Die Bilder einer Basis des \mathbb{R}^3 sind gegeben. Dies ist mit den Bildern von v_1, v_2, v_3 der Fall. Nach Satz 10.1 ist f damit eindeutig bestimmt.
2. Da die Bilder der Basis von den Parametern a, b, c abhängen, müssen diese eindeutig sein. Dies sind sie nach Rechnung in Teil a).

Also ist f in Teil a) eindeutig bestimmt. □

Aufgabe 3:

a) Ich wähle $\mathcal{A} = (1, x, x^2, x^3)$ als Basis von $\mathbb{R}[x]_{\leq 3}$ und $\mathcal{B} = (1, x, x^2, x^3)$ als Basis von $\mathbb{R}[x]_{\leq 2}$.

Die zugehörige Darstellungsmatrix von δ ist
$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

b) δ bildet 0 und 1 beide auf 0 ab, ist also nicht injektiv. Daher hat die Abbildung keine Linksinverse.

Rechtsinverse ist die Abbildung, die bzgl. \mathcal{A} und \mathcal{B} die Darstellungsmatrix
$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

hat, denn
$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Anschaulich ist dies auch völlig klar... (Stichwort: Integration!):

Integriert man erst und differenziert dann wieder, so erhält man das Ausgangspolynom.

Differenziert man allerdings zuerst und integriert dann, so kommt noch eine Konstante dazu...!

Aufgabe 4:

Eine geometrische Bedingung, die zur genannten äquivalent ist, ist $E_1 \cap E_2 = \{\vec{0}\}$.

Beweis:

Wenn $E_1 \cap E_2 = \{\vec{0}\}$, dann ist die Summe $E_1 + E_2$ direkt. Nach der Dimensionsformel aus der Vorlesung gilt $\dim (E_1 \oplus E_2) = \dim \mathbb{R}^4$, und es folgt, dass eine Basis des \mathbb{R}^4 in $E_1 \cup E_2$ enthalten ist.

Wenn $E_1 \cap E_2 \neq \{\vec{0}\}$, dann ist nach der Dimensionsformel $\dim (E_1 + E_2) \leq 3$, also liegt keine Basis des \mathbb{R}^4 in $E_1 \cup E_2$.

Aufgabe 5

a) Man bringt die Matrix

$$A := \begin{pmatrix} 1 & a^3 \\ a & -1 \\ b & 2 \end{pmatrix}$$

zunächst auf Zeilenstufenform. Addiere hierzu das $-a$ -fache der ersten Zeile zur zweiten und das $-b$ -fache der ersten Zeile zur dritten:

$$\begin{pmatrix} 1 & a^3 \\ 0 & -a^4 - 1 \\ 0 & 2 - ba^3 \end{pmatrix}$$

Der Spaltenrang dieser Matrix ist 2; es sei denn es gilt $-a^4 - 1 = 0 \wedge 2 - ba^3 = 0$. In diesem Fall ist der Rang gleich 1. Die erste Gleichung ist genau dann erfüllt ist, wenn $(a = \sqrt{i} \wedge b = -2\sqrt{i}) \vee (a = -\sqrt{i} \wedge b = 2\sqrt{i})$ ist.

Sei f die zur Matrix A gehörige lineare Abbildung.

Da der Spaltenrang einer Matrix gleich $\dim \text{Bild}(f)$ ist, kann nach der Dimensionsformel $\dim \text{Kern}(f) = 2 - 2 = 0$ oder $\dim \text{Kern}(f) = 2 - 1 = 1$ sein.

b) In den reellen Zahlen ist a^4 stets ≥ 0 .

Daraus folgt: $-a^4 - 1 \leq -1 < 0 \forall a \in \mathbb{R}$.

Somit ist der Rang der Matrix immer gleich 2 und der Kern hat immer die Dimension 0.

Aufgabe 6:

Sei K ein Körper und $M \in \text{Mat}_n(K)$. Zeigen Sie, dass die folgenden Bedingungen äquivalent sind.

a) Es gilt $M^2 = 0$ und $\text{Rang}(M) = \frac{n}{2}$.

b) Der von den Spaltenvektoren von M erzeugte K -Untervektorraum von K^n stimmt mit der Lösungsmenge des homogenen linearen Gleichungssystems

$$M \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = 0$$

überein.

a) \Rightarrow b) : Der von den Spaltenvektoren von M erzeugte K -Untervektorraum von K^n ist gerade $\text{Bild}(M)$. Die Lösungsmenge des homogenen linearen Gleichungssystems

$$M \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = 0$$

ist gerade $\text{Kern}(M)$. Zu zeigen ist also $\text{Bild}(M) = \text{Kern}(M)$.

i) Mit der Dimensionsformel folgt aus $\text{Rang}(M) = \frac{n}{2}$:

$$\dim(K^n) = \dim(\text{Bild}(M)) + \dim(\text{Kern}(M))$$

$$\Leftrightarrow n = \text{Rang}(M) + \dim(\text{Kern}(M))$$

$$\Leftrightarrow n = \frac{n}{2} + \dim(\text{Kern}(M))$$

$$\Rightarrow \dim(\text{Kern}(M)) = \frac{n}{2}$$

$$\Rightarrow \dim(\text{Bild}(M)) = \dim(\text{Kern}(M))$$

ii) Sei $v \in \text{Bild}(M)$, dann $\exists u \in K^n : Mu = v$.

$$\Rightarrow 0 = M^2u = M \cdot Mu = Mv$$

$$\Rightarrow v \in \text{Kern}(M), \text{ also } \text{Bild}(M) \subseteq \text{Kern}(M).$$

Da außerdem beide Mengen dieselbe Dimension haben, folgt die Behauptung.

b) \Rightarrow a) : i) Es gilt $\text{Bild}(M) = \text{Kern}(M)$. Also auch $\dim(\text{Bild}(M)) = \dim(\text{Kern}(M))$.

Dann gilt mit Dimensionsformel:

$$\dim(K^n) = \dim(\text{Bild}(M)) + \dim(\text{Kern}(M))$$

$$\Leftrightarrow n = \text{Rang}(M) + \text{Rang}(M)$$

$$\Leftrightarrow \text{Rang}(M) = \frac{n}{2}$$

ii) Sei $v \in K^n$. So ist $Mv \in \text{Bild}(M) = \text{Kern}(M)$.

$$M \cdot Mv = 0 \stackrel{v \text{ beliebig}}{\Rightarrow} M^2 = 0.$$

□

Aufgabe 7:

Sei K Körper, V ein endlich-dimensionaler K -Vektorraum und $f : V \rightarrow V$ eine K -lineare Abbildung mit $\text{Kern}(f) = \text{Kern}(f^2)$. Zu zeigen war: $\text{Bild}(f) = \text{Bild}(f^2)$:

Beweis.

Mit f ist natürlich auch $f^2 = f \circ f$ eine K -lineare Abbildung als Komposition von linearen Abbildungen.

Es gelten also folgende Dimensionsformeln:

$$\begin{aligned} (1) \quad \dim_K(V) &= \dim_K(\text{Kern}(f)) + \dim_K(\text{Bild}(f)) \\ (2) \quad \dim_K(V) &= \dim_K(\text{Kern}(f^2)) + \dim_K(\text{Bild}(f^2)), \end{aligned}$$

also

$$\dim_K(\text{Kern}(f)) + \dim_K(\text{Bild}(f)) = \dim_K(\text{Kern}(f^2)) + \dim_K(\text{Bild}(f^2)).$$

Da nach Voraussetzung $\text{Kern}(f) = \text{Kern}(f^2)$, folgt also

$$\dim_K(\text{Bild}(f)) = \dim_K(\text{Bild}(f^2)).$$

Da für eine K -lineare Abbildung $f : V \rightarrow V$ stets gilt, dass $f(V) \subseteq V$, folgt auch $\text{Bild}(f^2) = f^2(V) \subseteq f(V) = \text{Bild}(f)$.

Zusammen mit der Dimensionsgleichheit folgt daraus $\text{Bild}(f) = \text{Bild}(f^2)$. □

Aufgabe 8:

a) Z.z.: Die Menge $Mat_{ssm}(n)$ der schiefsymmetrischen, magischen Matrizen ist ein \mathbb{Q} -Untervektorraum von $M_n(\mathbb{Q})$.

Beweis: Als Schnitt zweier \mathbb{Q} -Untervektorräume (vgl. Vorlesung und Übungen) ist $Mat_{ssm}(n)$ ein \mathbb{Q} -Untervektorraum des \mathbb{Q} -Vektorraumes $M_n(\mathbb{Q})$.

b) Bestimme die Dimension von $Mat_{sm}(4)$ als \mathbb{Q} -Vektorraum.

Behauptung: $\dim_{\mathbb{Q}}(Mat_{ssm}(4)) = 3$.

Es sei $v := (1, 1, 1, 1)^t \in \mathbb{Q}^4$, dann gilt für eine Matrix $S \in Mat_{ssm}(4)$, deren Zeilensummen jeweils gleich $z \in \mathbb{Z}$ seien,

$$4z^2 = zv^t \cdot zv = (Sv)^t Sv = v^t (S^t S) v = v^t (-SS) v = -z^2 v^t v = -4z^2 \Rightarrow z = 0.$$

Es sei $E_{ij} \in M_4(\mathbb{Q})$ die Matrix mit einer Eins in der i -ten Zeile und j -ten Spalten und sonst Nullen. Laut Vorlesung ist

$$B := \{b_1, \dots, b_6\} := \{E_{12} - E_{21}, E_{13} - E_{31}, E_{14} - E_{41}, E_{23} - E_{32}, E_{24} - E_{42}, E_{34} - E_{43}\}$$

eine Basis für $Mat_{ss}(4)$, der Menge der schiefsymmetrischen Matrizen. Eine schiefsymmetrische Matrix S hat somit eine Darstellung der Art

$$S = \sum_{i=1}^6 \lambda_i b_i, \quad Sv = S \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 \\ -\lambda_1 + \lambda_4 + \lambda_5 \\ -\lambda_2 - \lambda_4 + \lambda_6 \\ -\lambda_3 - \lambda_5 + \lambda_6 \end{pmatrix}.$$

Damit ist S genau dann eine schiefsymmetrische, magische Matrix, wenn die λ_i Lösung des folgenden homogenen Gleichungssystems sind, welches hier direkt in Matrixform geschrieben und dann umgeformt wird,

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -1 & -1 \end{pmatrix} \cong \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Wie man an dieser Normalform direkt erkennt ist der Rang der Matrix drei, damit hat der Kern dieser linearen Abbildung nach der Dimensionsformel die Dimension $6-3=3$, d.h. die schiefsymmetrischen, magischen (rationalen) Matrizen $Mat_{ssm}(4) \subset M_4(\mathbb{Q})$ bilden selbst einen drei dimensionalen \mathbb{Q} -Vektorraum. \square

Aufgabe 9):

Erste Lösung :

$f : V \longrightarrow V$ ist ein Automorphismus, d.h. es existiert die Umkehrabbildung $f^{-1} : V \longrightarrow V$. Es folgt

$$id_V = f^{-1} \circ f = f^{-1} \circ (f^2) = f$$

Daher gilt $f - id_V = 0$. Weil die Nullabbildung nicht invertierbar ist, folgt die Behauptung.

Zweite Lösung:

Aus $f^2 = f$ folgt $0 = f^2 - f = f \circ (f - id_V)$.

Weil f ein Automorphismus ist gilt $\det(f) \neq 0$.

Die Gleichung

$$0 = \det(0) = \det(f \circ (f - id_V)) = \underbrace{\det(f)}_{\neq 0} \det(f - id_V)$$

liefert $\det(f - id_V) = 0$, also ist $f - id_V$ nicht invertierbar.

□